



الجمهورية الجزائرية الديمقراطية الشعبية
وزارة التعليم العالي والبحث العلمي



كلية العلوم والتكنولوجيا

رقم الترتيب :

:

مذكرة تخرج لنيل شهادة

ليسانس - اديمي

:

: فيزياء

: فيزياء -

: -فرجاني ساسية

دراسة نظرية للدارة RLC

نوقشت يوم 2014/06/03

:

الرئيس

راس ليلي

بن حميدة سفيان

2014/2013

3

الشكر لله عز وجل الذي وفقنا في إتمام هذا البحث .

أتقدم بأسمى عبارات الشكر والتقدير إلى المشرف على هذا العمل الأستاذ ” حميدة سفيان ” الذي لم يدخر جهدا في سبيل انجاز هذا العمل سواء بتوجيهاته أو انتقاداته الموضوعية.

المناقشة على قبولها مناقشة هذه المذكرة .

والى كل من ساهم من قريب أو بعيد في إنجاح هذه المذكرة.

فشكرا للجميع.

ونتمنى لكل التوفيق والنجاح في مسعاهم.

" أنفال و ساسية "

الفهرس

مقدمة عامة

الفصل الأول : عموميات حول التيار الكهربائي المتناوب الجيبي

4	1.1	1.1	1.1	عموميات حول التيار الكهربائي المتناوب الجيبي
4	2.1	2.1	2.1	مميزات التيار المتناوب
5	3.1	3.1	3.1	خصائص الشكل الموجي الجيبي للتيار المتردد
6	2	2	2	السعة أو المدى A
6	1.2	1.2	1.2	1.2 جهد القمة أو الذروة V_p
6	1.2	1.2	1.2	1.2 الجهد من القمة إلى القمة V_{pp}
6	1.2	1.2	1.2	ترة الزمنية (الزمن الدوري) T
6	1.3	1.3	1.3	1.3 شدة التيار الجيبي المتناوب
6	2.3	2.3	2.3	2.3 فرق الطور التوتر بالنسبة للتيار
7	3.3	3.3	3.3	القدرة في دارة التيار المتناوب
8	4.3	4.3	4.3	4.3 التيار المعروف بجذر متوسط المربع
8	4	4	4	4 دوائر التيار المتردد
9	1.4	1.4	1.4	1.4 المقاومة الكهربائية في التيار المتناوب
10	2.4	2.4	2.4	2.4 المكثفة الكهربائية في حالة التيار المتناوب
11	3.4	3.4	3.4	3.4 الوشعة الكهربائية في حالة التيار المتناوب

الفصل الثاني: دراسة للدارة RLC في النظام القسري

14	1.1	1.1	1.1	دراسة نظرية للدارة RLC
15	2.1	2.1	2.1	2.1 تمثيل فريزل
17	3.1	3.1	3.1	الرنين
17	1.3.1	1.3.1	1.3.1	1.3.1 التردد عند

	الرنين	
17	2.3.1 ممانعة الدارة عند الرنين	2.3.1
18	3.3.1 طور التوتر بالنسبة للتيار عند الرنين	3.3.1
19	الممررة (العصابة) 4.1 ... 4.1	
	النافذة)	
20	عرض المنطقة 1.4.1 1.4.1	
	الممررة	
21	2.4.1 معامل الجودة	2.4.1
21	3. 3.4.1 فرق التوتر	3.4.1
22	دراسة تجريبية لظاهرة الرنين الكهربائي 1.2 1.2	
		
24	الخاتمة	
	قائمة المراجع	

فهرس الأشكال

5	شكل (1.1): موجة التيار المتذبذب AC
5	شكل (2.1): الرسم البياني لتغير الجهد مع الزمن
7	شكل (3.1): فرق الطور بين شدة التيار وفرق الكمون
7	شكل (4.1): يبين تناوب القدرة اللحظية بدلالة الزمن
9	شكل (5.1): يبين مقاومة وقوة دافعة متناوبة موصلتين على التسلسل
9	شكل (6.1): يبين منحنى دالتي فرق الكمون والتيار عبر المقاومة
10	شكل (7.1): يبين سعة وقوة دافعة متناوبة موصلتين على التسلسل
10	شكل (8.1): يبين دالتي الشحنة على السعة وفرق كمونها الظاهرين
12	شكل (9.1): يبين ملفا وقوة دافعة متناوبة موصلتين □□ التسلسل
12	شكل (10.1): يبين فرق كمون الملف والتيار الذي يجتازه وفرق الطور بينهما الظاهرين
14	شكل (1.2): الدارة المتوالية RLC
15	شكل (2.2): انشاء فرينل للأشعة
16	شكل (3.2): انشاء فرينل للدارة RLC
17	شكل (4.2): الحالات التي يكون فيها الدارة حثية أو سعوية
18	شكل (5.2): الرسم البياني لتغير الممانعة مع تردد الزمن
19	شكل (6.2): الرسم لفروق الكمون بين طرفي دارة RLC

- 19 شكل (7.2): الرسم البياني لبعض ثنائيات الأقطاب الكهربائية.....
- 20 شكل (8.2): الرسم البياني لعرض المنطقة الممررة.....
- 21 شكل (9.2): الرسم البياني لمخطط فرينل لفروق الكمون عند الرنين.....
- 22 شكل (10.2): التركيب التجريبي للدائرة RLC.....
- شكل (11.2): منحنى تغير شدة التيار الفعالة بدلالة التردد من أجل مقاومة
- متغيرة RLC
- 23

إن أساس التقدم يعد للتطور الحاصل في العلوم الأساسية من جانيه العملي والنظري , لذلك تهتم الدول المتقدمة بهذه العلوم أكثر من اهتمامها بالمجال التطبيقي , فعلم الفيزياء كما هو معروف له أهمية كبيرة بين سائر العلوم الأساسية , إذ أنه يكون حجر الأساس الذي لا غنى عنه في جميع مجالات العلوم المختلفة , فلولاً التقدم في علم الفيزياء لما شاهد العالم اليوم غزو والتطبيقات المهمة في حياتنا اليومية لأشعة الليزر والتطور الذي تشهده الالكترونيات وغيرها .

فلقد كان تطور علم الفيزياء في القرن العشرين بمثابة ثورة شاملة في مفاهيمنا , التطور التكنولوجي الكبير المصاحب لهذه الاكتشافات في حاجة دائماً إلى نوعيات خاصة جداً من المواد التي لها صفات مختلفة منها الميكانيكي , الحرارية والضوئية .

وسنركز دراستنا في هذا البحث عن الاهتزازات الكهربائية التي يكون حدوثها في الدارات الكهربائية من الدرجة الأولى حيث هناك اهتزازات كهربائية حرة واهتزازات متخامدة واهتزازات كهربائية قسرية هذه الأخيرة تحقق لنا ظاهرة التجاوب RESONANCE .

يتمحور الفصل الأول على عموميات حول التيار الكهربائي المتناوب الجيبي حيث سنتطرق إلى مفاهيم وخصائص الشكل الموجي للتيا دوائر التيار المتناوب وبعض المقادير والمفاهيم المهمة والمطلوبة في هذه الدراسة .

والفصل الثاني سنقوم بدراسة نظرية بحتة للدارة RLC خلال الدراسة النظرية بطريقة تمثيل فرينل والدراسة التجريبية على ظاهرة الرنين الكهربائي لها عمال بعض القوانين والمعادلات التفاضلية من الدرجة الثاني الرياضية التي تميز هذه الظاهرة .

الفصل الأول:

عموميات حول

التيار الكهربائي

المتناوب الجيد □

1.1 عموميات حول التيار الكهربائي المتناوب الجيبي:

نتطرق في هذا الفصل إلى أهم المقادير الفيزيائية التي يتميز بها التيار المتناوب أين تكون (R شدة التيار I , V , P قيمها متغيرة بصفة دورية وليست مقادير هو الحال في التيار المستمر.

التيار متناوب كان يعرف بدالة رياضية , هذه الدالة الدورية إذا هي تلك الدالة التي تعيد نفسها خلال زمن معين يدعى الدور T لتيار المتردد الجيبي هو تيار كهربائي يعكس اتجاهه بشكل دوري ويتذبذب في مكانه ذهابا وإيابا 50 60 مرة في الثانية حسب النظام الكهربائي المستخدم. يمكن توليده فقط حسب عن طريق مولد كهربائي .

ويتم الآن استخدام التيار المتردد لنقل الطاقة الكهربائية أسبقية التيار المستمر التاريخية ، ورغم أن أول محطة تجارية لتوليد الكهرباء في العالم وهي التي أنشأها أديسون نيو يورك 1882م كانت كذلك محطة لتوليد التيار المستمر حتى أن أولى الأجهزة الكهربائية كانت تعمل على التيار المستمر مثل مصباح أديسون إلا أن الوضع انقلب رأسا على عقب بعد حرب التيارات فأصبح التيار المتذبذب مفضلا في عملية إيصال الطاقة لأسباب لها علاقة من جهة من جهة أخرى [1].

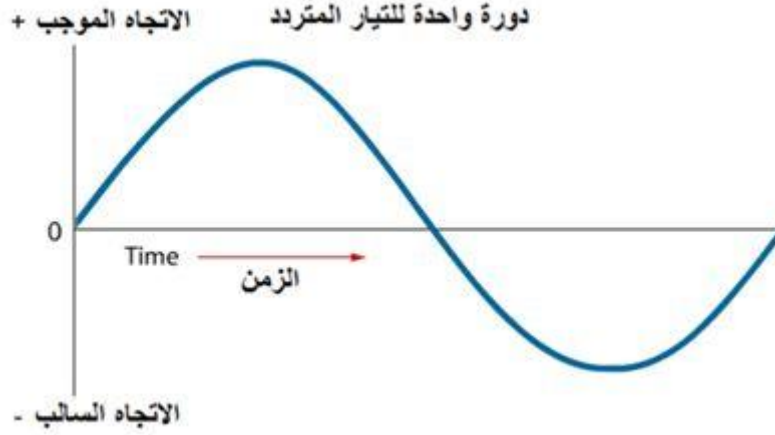
2.1 مميزات التيار المتناوب

يمتاز التيار المتردد بعدد من الميزات عن التيار المستمر:

- يمكن نقل القدرة الكهربائية عبر التيار المتردد إلى مسافات بعيدة جدا وهذا ما لا يمكن للتيار المستمر أن يفعله بطريقة اقتصادية أو عملية , حيث يمكن خفض ورفع جهد المولد الكهربائي باستخدام جهاز يدعى لا يمكن تطبيقه على التيار المستمر بسبب عدم وجود تغير في التدفق المغناطيسي . يقوم المحول برفع الجهد الكهربائي الآتي من المولد والذي يتراوح عادة بين (11- 36) كيلو ويقوم برفعه إلى مستويات تبلغ (110- 765) كيلو مما يجعل بالإمكان نقله إلى مسافات بعيدة جدا بين الدول أو حتى عبر القارات.
- تمتاز التيارات المترددة على المستمرة بقدرتها على نقل المعلوما , مثلا يقوم بتحويل إلى تيار متردد .
- التيار المتناوب سهل التوليد من التوربينات حيث أن الوشائع والمغانط الدوارة تنتج تيارا مت وللحصول على التيار المستمر منها يجب إجراء تقويم وترشيح وهذه العملية من الصعب تحقيقها في التوترات العالية.
- الخلايا الكهروكيميائية التيار المستمر مباشرة ولكنها تكون غير عملية لتلبية احتياجات مناطق سكانية كبيرة، بينما يمكن استخدام الطاقة الهائلة للمياه المخزونة خلف السدود على الأنهار، واستغلال للمحيطات وطاقة الرياح والتي بدورها تدير مولدات تيار متردد.

لجهد والتيار المتردد يتغيران بشكل مستمر التمثيل البياني للتيار المتردد يكون على شكل موجة الجيب .
يمكن لشكل موجة الجيب أن يمثل التيار أو الجهد .

يوجد محو : المحور الرأسى يمثل قيمة (-) التيار أو الجهد يمثل الزمن.



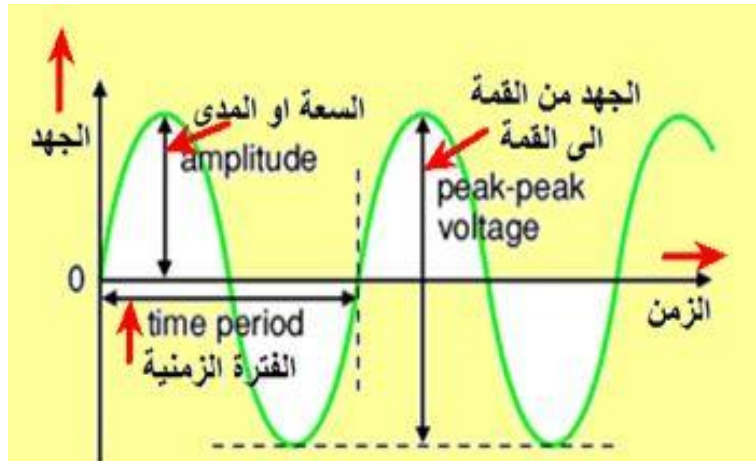
(1.1): موجة التيار المتذبذب AC

عندما يكون الشكل الموجى فوق محور الزمن يمر التيار في اتجاه معين . يعرف هذا الاتجاه بالاتجاه الموجب .
عندما يكون الشكل الموجى أسفل محور الزمن يمر التيار في الاتجاه المعاكس . يعرف هذا الاتجاه بالاتجاه
المنفي . ينتقل الشكل الموجى الجيبى من خلال دورة كاملة مكونة من 360 °

" . التيار المتردد يشكل العديد من هذه الدورات في كل ثانية. وحدة قياس عدد الدورات في الثانية الواحدة هي الهرتز. [2]

2. خصائص الشكل الموجى الجيبى للتيار المتردد

الكهرباء إما أن تكون تيار أو جهد كليهما يحمل المعلومات ولكن عادة نعى الجهد .
الرسم البياني لتغير الجهد مع الزمن موضح بالشكل رقم 2 كما يوضح الخصائص المختلفة للكهرباء
وبه عدة دورات [2].



(2.1): الرسم البياني لتغير الجهد مع الزمن

1.2 : A

هى أقصى جهد تصل اليه الإشارة وتقاس بالفولت.

2.2 جهد القمة او الذروة V_p :

هو اسم .

3.2 الجهد من القمة إلى القمة V_{pp} :

هو ضعف جهد القم () . وسليسكوب عادة ما نقيس الجهد من القمة للقمة .

4.2 لفترة الزمنية () T :

هو الزمن الذى تأخذ الإشارة فى دورة كاملة ويقاس بالثوانى. عمليا تستخدم وحدات الملى ثانية (1 ثانية = 1000 مى ثانية) يكتروثانية (1 ثانية = مليون ميكروثانية).

1.3 شدة التيار الجيبي المتناوب :

التيار المتناوب الجيبي اللحظي تيار شدته دالة جيبيية بالنسبة للزمن وتتغير إشارته مرتين في الدور.

$$i(t) = I_m \cdot \cos(\omega t + \varphi) \quad (1)$$

I_m : للتيار الكهربائي .

φ : طور التيا الكهربائي عند أصل التواريخ . (rad).

ω : نبض التيار الكهربائي ب rad/s.

الشدة الفعالة للتيار الكهربائي و نرمز اليها ب I و تربطها بالشدة القصوى I_m العلاقة التالية: $I = \frac{I_m}{\sqrt{2}}$

تقاس بواسطة جهاز الأمبير مت . [3]

2.3 طور التوتر بالنسبة للتيار:

دة اللحظية للتيار الكهربائي :

$$i(t) = I_m \cos(\omega t + j_i) \quad (2)$$

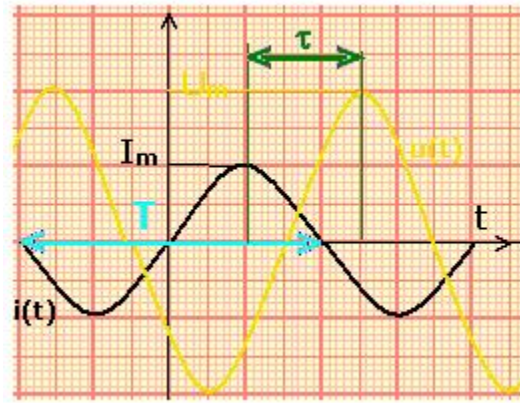
:

$$u(t) = U_m \cos(\omega t + j_u) \quad (3)$$

فرق الطور بين $u(t)$ و $i(t)$ هو $j = j_u - j_i$ وهو مقدار جبري يعبر عنه ب (rad) .

عمليا لتحديد قيمة j بنسط الدراسة ونختار القيمة $i=0$ () $t=0$ j_i

$$u(t) = U_m \cos(\omega t + j) \quad i(t) = I_m \cos(\omega t) \quad j = j_u$$



(3.1) : فرق الطور بين شدة التيار وفرق الكمون

بين τ : $u(t) = U_m \cos(\omega t + \frac{j}{\omega})$ وبذلك يوافق فرق الطور φ بين الدالتين $i(t)$ و $u(t)$

المنحنيين . ويمكن قياس τ التذبذب من تحديد القيمة المطلقة لفرق الطور φ : [3]

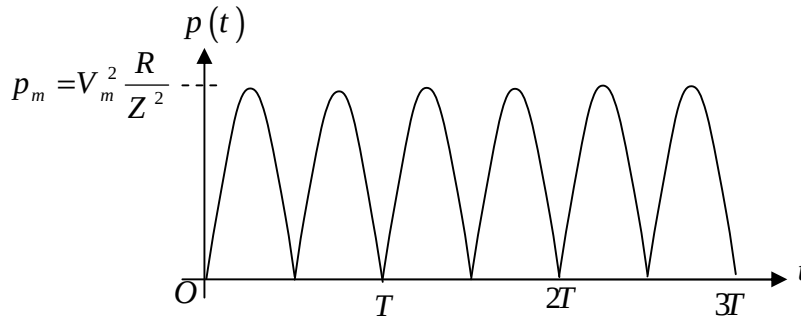
$$|j| = 2\pi \frac{t}{T} \quad (4)$$

3.3 القدرة في دائرة التيار المتناوب:

عندما نتتبع فروق الكمون والتيار في الدارات المغذات بقوة دافعة متناوبة ندرك أن بينهما فرق طور، الأمر الذي يجعل التعامل مع التيار المتناوب يختلف عن التيار المستمر.

كما هو موضح في الشكل (4.1). [1]

$$p(t) = v(t)i(t) = R[i(t)]^2 = RQ_m^2 \omega^2 \cos^2(\omega t + f) = R \frac{V_m^2}{Z^2} \cos^2(\omega t + f) \quad (5)$$



(4.1). يبين تناوب القدرة اللحظية بدلالة الزمن

4.3 التيار المعروف بجذر متوسط المربع I_{rms} :

يقة تمكننا من أن نستخدم قوانين التيار المستمر في لتيار المتناوب, نعرض الملاحظة التالية، إن متوسط مربع أي دالة $x(t) = X_m \sin(\omega t + \phi)$ توافقيا على T هو :

$$\langle [x(t)]^2 \rangle \equiv X_m^2 \langle [\sin(\omega t + \phi)]^2 \rangle = X_m^2 \langle [\sin(\omega t)]^2 \rangle \equiv \frac{1}{2} X_m^2 \quad (6)$$

وجذر العلاقة هو : $x_{rms} = \sqrt{\langle [x(t)]^2 \rangle} \equiv \frac{1}{\sqrt{2}} X_m$

وما هو إلا جذر متوسط مربع x , يسمى في بعض المراجع بالقيمة الفعالة للمتغير x حيث $x_{eff} \equiv x_{rms}$. وبناء عليه جذر متوسط مربع التيار $i(t)$ I_{rms} المتناوبين تناوبا توافقيا هما: [5]

$$V_{rms} = \sqrt{\langle [v(t)]^2 \rangle} \equiv \frac{1}{\sqrt{2}} V_m \quad \square \quad I_{rms} = \sqrt{\langle [i(t)]^2 \rangle} \equiv \frac{1}{\sqrt{2}} I_m$$

4. دوائر التيار المتردد:

إذا اعتبرنا أن تغيرات التيار المتردد على شكل موجة جيبية (وهو أشهر الأشكال)   التيار المتردد تكتب على النحو التالي:

$$I = I_{\max} \cos \omega t \quad (7)$$

فما هو شكل الجهد بين طرفي مقاومة ومكثف وملف ؟ وما هي مقاومة كل عنصر من هذه العناصر للتيار المتردد والتي نسميها معاوقة ونعرفها كالآتي: [1]

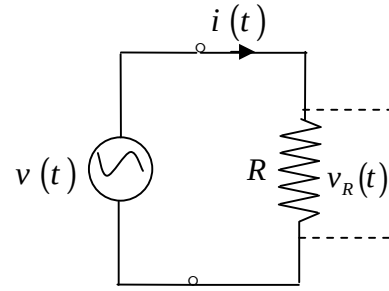
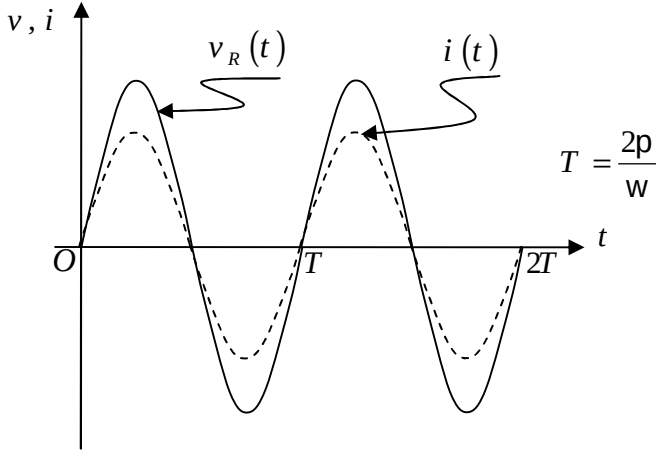
$$\frac{\text{القيمة}}{\text{التيار}} = \frac{\text{الجهد}}{\text{التيار}} = X \quad (8)$$

1.4. المقاومة الكهربائية في حالة التيار المتناوب:

يبين الشكل دائرة مكونة من عنصر واحد وهي مقاومة محضة.

العلاقة بين فروق الكمون بحسب معادلات كيرشوف هي:

$$v(t) = v_R(t) \quad (9)$$



(6.1): يبين منحنى دالتي فرق الكمون والتيار عبر المقاو

(5.1): يبين مقاومة وقوة دافعة متناوبة موصلتين على التسلسل

وبالتعويض عن كل طرف نحصل على العلاقة التالية:

$$v_R(t) = v(t) = V_m \sin \omega t = R i(t)$$

من ثم، فإن التيار المتناوب الذي يجتاز المقاومة هو:

$$i(t) = \frac{V_m}{R} \sin \omega t = I_m \sin \omega t \quad (10)$$

وعليه، فإن نسبة مطال فرق كمون المقاومة إلى المقاومة هي مطال التيار الذي يجتازها:

$$V_m = R I_m \quad I_m = \frac{V_m}{R} \quad (11)$$

إن المتأمل في العلاقتين (9) (10) يكتشف أن التيار الذي يجتاز المقاومة وفرق كمونها متفقتين في الجيب المتناوبة في كل لحظة، كما يبين الشكل (6.1) نعرّب عن ذلك بالقول أن التيار في المقاومة وفرق كمونها متفقتين في الطور (أو متوافقين) مطال التيار تعطى بالعلاقة (11) وهي العلاقة (10). [4]

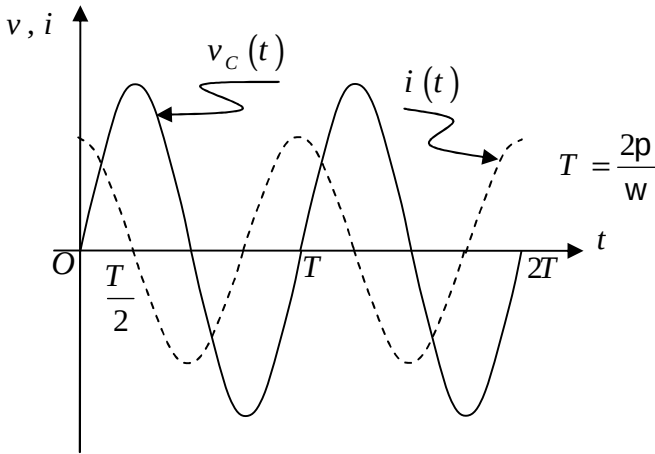
2.4. الكهربائية في حالة التيار المتناوب :

نعتبر الدارة المكونة من المكثفة والقوة الدافعة المتناوبة موصلين على التسلسل، كما يبين الشكل (1.3). العلاقة بين فروق الكمون تربطهما العلاقة وذلك بحسب قانون كيرشوف :

$$v(t) = v_C(t) \quad (12)$$

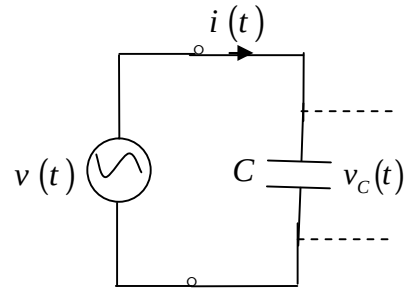
وعندما نعوض عن كل طرف بقيمته نحصل على العلاقة التالية:

$$v(t) = V_m \sin \omega t = v_C(t) = \frac{q}{C} \quad (13)$$



(8.1): يبين دالتي الشحنة على

وفرق كمونها الظاهرين



(7.1): يبين سعة وقوة دافعة

متناوبة موصلتي

$$q(t) = V_m C \sin \omega t = Q_m \sin \omega t \quad (14)$$

لشحنة على المكثفة هو:

$$Q_m = V_m C \quad (15)$$

إن المتأمل في العلاقتين (10) (13) يكتشف أن الشحنة على المكثفة و فرق كمونها $v_C(t)$ متفقتين في دالة الجيب في كل لحظة، كما يبين الشكل (8.1) نعرّب عن ذلك بالقول أن الشحنة على المكثفة و فرق كمونها متفقتين في الطور، ومطال الشحنة يعطى بالعلاقة (14)، من ثم عرفت استجابة الدارة تماما، وهي العلاقة (15).

أما التيار الذي يسري في الدارة المبينة في (7.1) هو :

$$i(t) = \frac{dq}{dt} = V_m C \omega \cos \omega t = I_m \cos \omega t \quad (16)$$

حيث $I_m = V_m C \omega$ (16) مطال التيار ودالة تناوبه وهي تختلف عن دالة تناوب فرق كمون

. يمكننا إعادة كتابة العلاقة (16)، مستفيدين من التطابق $\cos q \equiv \sin\left(q + \frac{p}{2}\right)$ ، لتصير:

$$i(t) = I_m \cos \omega t \equiv I_m \sin\left(\omega t + \frac{p}{2}\right) \quad (17)$$

يتضح من العلاقة (17) أنه الذي يتناوب بها التيار بالمكثفة متقدمة بطور قدره 90° على الدالة التي يتناوب بها فرق كمونها، هذا يكافئ القول بأن فرق كمون المكثفة متأخر بطور قدره 90° عن التيار الذي يجتازها. في مثل هذه الحالة نقول أن التيار () على فرق كمونها، كما يبين (8.1)

$$I_m = V_m C \omega \quad (17) \text{ يحددان استجابة هذه الدارة للقوة الدافعة.}$$

يمكننا تعيين المقاومة التي تبديها السعة للتيار بالدائرة على نفس المنوال الذي عيّن به المقاومة التي يبديها سلك :

$$X_c \equiv \frac{V_m}{I_m} = \frac{V_m}{V_m C \omega} = \frac{1}{C \omega} \quad (18)$$

$$V_m \equiv X_c I_m = \frac{1}{C \omega} I_m$$

X_c هي الأوم والاسم المخصص لها هو ممانعة السعة. [6]

3.4. الوشيعية الكهربائية في حالة التيار المتناوب:

يبين الشكل (9.1) دائرة مكونة من ملف وقوة دافعة متناوبة مربوطين على التسلسل. العلاقة بين فروق الكمون بها تربطهما العلاقة :

$$v(t) = v_L(t) \quad (19)$$

وعندما نعوض عن كل حد بقيمته نحصل على العلا :

$$v(t) = V_m \sin \omega t = v_L(t) = L \frac{di}{dt} \quad (20)$$

$$v_L(t) = v(t) = V_m \sin \omega t \quad (21)$$

وعبرة التيار نستمدّها من تكامل العلاقة (20) بالنسبة للزمن وعليه :

$$di = dt \frac{V_m}{L} \sin \omega t$$

$$i(t) = \frac{V_m}{L} \int dt \sin \omega t = -\frac{V_m}{L\omega} \cos \omega t = -I_m \cos \omega t \quad (22)$$

يستفاد مما تقدم أن مطال التيار في الدارة هو:

$$V_m = L\omega I_m = X_L I_m \quad I_m = \frac{V_m}{L\omega} = \frac{V_m}{X_L} \quad (23)$$

الكمية X_L تسمى ممانعة الملف، ووحدتها هي الاوم.

العلاقتين (10) (22) يتبين أن التيار الذي يجتاز الملف وفرق كمونه $v_L(t)$ يختلفان في الدالة

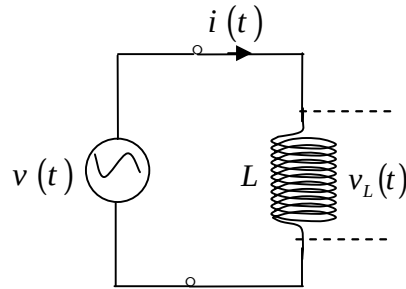
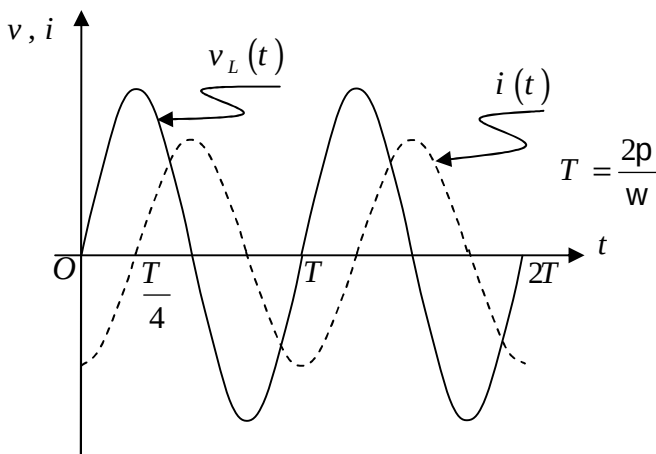
$$\sin\left(\omega t - \frac{\pi}{2}\right) \equiv -\cos \omega t \quad (10.1) \text{ يبين اختلاف بينهما. يمكن استخدام الميزة} \quad (23)$$

فتصير:

$$i(t) = -I_m \cos \omega t \equiv I_m \sin\left(\omega t - \frac{\pi}{2}\right) \quad (24)$$

يظهر جليا في العلاقة (24) أن التيار الذي يجتاز الملف متأخر على فرق كمونه $v_L(t)$ بـ 90° -

بلفظ آخر فرق كمون الملف متقدم على التيار الذي يجتازه بطور قدره 90° ، كما يبين الشد [10.1]. [1]



(9.1) : يبين ملفا وقوة

متناوبة موصلتين على التسلسل

(10.1): يبين فرق كمون

التيار الذي يجتازه فرق الطور بينهما ظاهرين

الفصل الثاني:

دراسة للدائرة

RLC في النظام

المقسري

مقدمة:

بعد ما تناولنا في الفصل السابق دوائر التيار المتناوب و قمنا بمعرفة دور كل من المقاومة و الوشعة و المكثفة في تغير قيم كل يار و فرق الكمون ، سوف نتناول في هذا الفصل دراسة نظرية بطريقة تمثيل فريزل و دراسة تجريبية على ظاهرة الرنين الكهربائي للدارة RLC في نظامها القسري مع استخلاص بعض المقادير المهمة و الضرورية في هذه الدراسة.

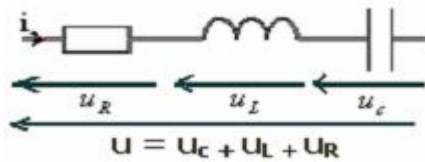
نقول عن ω شروط ω أنها تتعرض لاهتزازات قسرية عندما يفرض ω خارجي دور اهتزازاته ω هذه الجملة، ونقول إن الجملة المهتزة دخلت ω ω التجاوب عندما تأخذ سعة اهتزازاتها ω عظم .

تتعرض ω ω مهتزة ω ω كانت أم كهربائية إلى تخامد في اهتزازاتها بسبب فقدان هذه الجملة لجزء من طاقتها الكلية ω ω تحويل حراري و هذا يكون [4]:

- في الجمل الميكانيكية يكون الضياع ω ω الاحتكاكات.
- في الجمل الكهربائية يكون الضياع ω ω جول في المقاومات . (ω نحافظ ω استمرار الاهتزازات يجب تعويض الطاقة الضائعة ω ω يتناسب مع طبيعة المهتز).

1.1. دراسة نظرية للدارة RLC :

نعتبر الدارلمتوالية RLC ولتكن شدة التيار : $i(t) = I_m \cos \omega t$ وليكن ϕ طور التوتر بالنسبة للتيار: $u(t) = U_m \cos(\omega t + \phi)$ [3] .



(1.2): الدارة المتوالية RLC

بتطبيق قانون إضافية التوترات اللحظية (قانون كيرشوف) :

$$U = U_R + U_L + U_C \quad (1.2)$$

بالنسبة للو التي نعتبر (مقاومتها منعدمة) $U_L = L \cdot \frac{di}{dt}$:

و بالتعويض في المعادلة (1) ω ω :

$$U = R \cdot i + L \cdot \frac{di}{dt} + \frac{1}{C} \int_0^t i \cdot dt \quad (2.2)$$

وهي المعادلة التفاضلية للدارلمتوالية RLC ، ويعرف حلها كما يلي : $i(t) = I_m \cos \omega t$

د الاشتقاق والمكاملة لقيمة التيار يمكن كتابة المعادلة التفاضلية كما يلي :

$$U_m \cdot \cos(\omega t + j) = R \cdot I_m \cdot \cos \omega t + L \cdot \omega \cdot I_m \cdot \cos(\omega t + \frac{p}{2}) + \frac{I_m}{C \cdot \omega} \cdot \cos(\omega t - \frac{p}{2}) \quad (3.2)$$

2.1. تمثيل فرينل:

يهدف حل هذه المعادلة إلى تحديد كل من السعة U_m والطور j .

من اجل ذلك نستعمل إنشاء فرينل ونقرن بكل دالة جيبية متجهة فرينل المناسبة ;

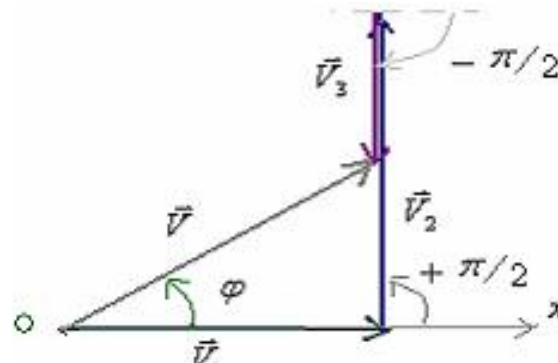
- نقرن بالدالة $R \cdot I_m \cdot \cos \omega t$ متجهة بالشعاع $\vec{V}_1$ منظمها $R \cdot I_m$ وتكون زاوية $(\vec{V}_1, \vec{OX}) = 0$ أي منطبقة مع OX .

- نقرن بالدالة $L \cdot \omega \cdot I_m \cdot \cos(\omega t + \frac{p}{2})$ متجهة بالشعاع $\vec{V}_2$ منظمها $L \cdot \omega \cdot I_m$ وتكون زاوية $(\vec{V}_2, \vec{OX}) = +\frac{p}{2}$ مع المحور OX .

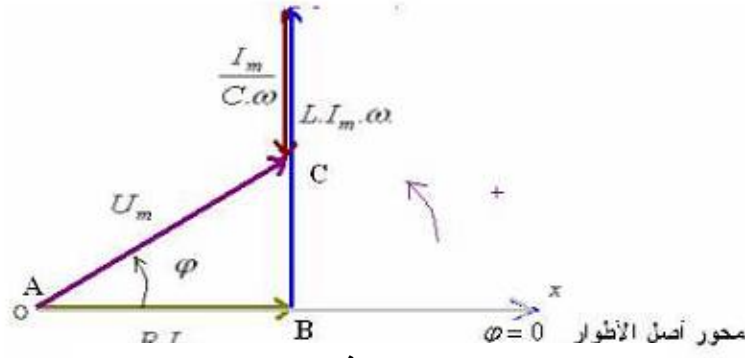
- ونقرن بالدالة $\frac{I_m}{C \cdot \omega} \cdot \cos(\omega t - \frac{p}{2})$ متجهة بالشعاع $\vec{V}_3$ منظمها $\frac{I_m}{C \cdot \omega}$ وتكون زاوية $(\vec{V}_3, \vec{OX}) = -\frac{p}{2}$ مع المحور OX .

- ونقرن بالدالة $U_m \cos(\omega t + j)$ متجهة بالشعاع $\vec{V}$ منظمها U_m وتكون زاوية j مع OX .

ونحصل على فرينل بتمثيل المجموع : $\vec{V} = \vec{V}_1 + \vec{V}_2 + \vec{V}_3$.



(2.2) : إنشاء فرينل



(3.2) إنشاء فريزل للدارة RLC

مبرهنة فيثاغورس : ABC القائم الزاوية لدينا $AC^2 = AB^2 + BC^2$:

$$U_m^2 = R^2 I_m^2 + (L\omega - \frac{1}{C\omega})^2 I_m^2 \quad (3.2)$$

ومنه : $Z^2 I_m^2 = R^2 I_m^2 + (L\omega - \frac{1}{C\omega})^2 I_m^2$

$$Z^2 = R^2 + (L\omega - \frac{1}{C\omega})^2 \quad (4.2)$$

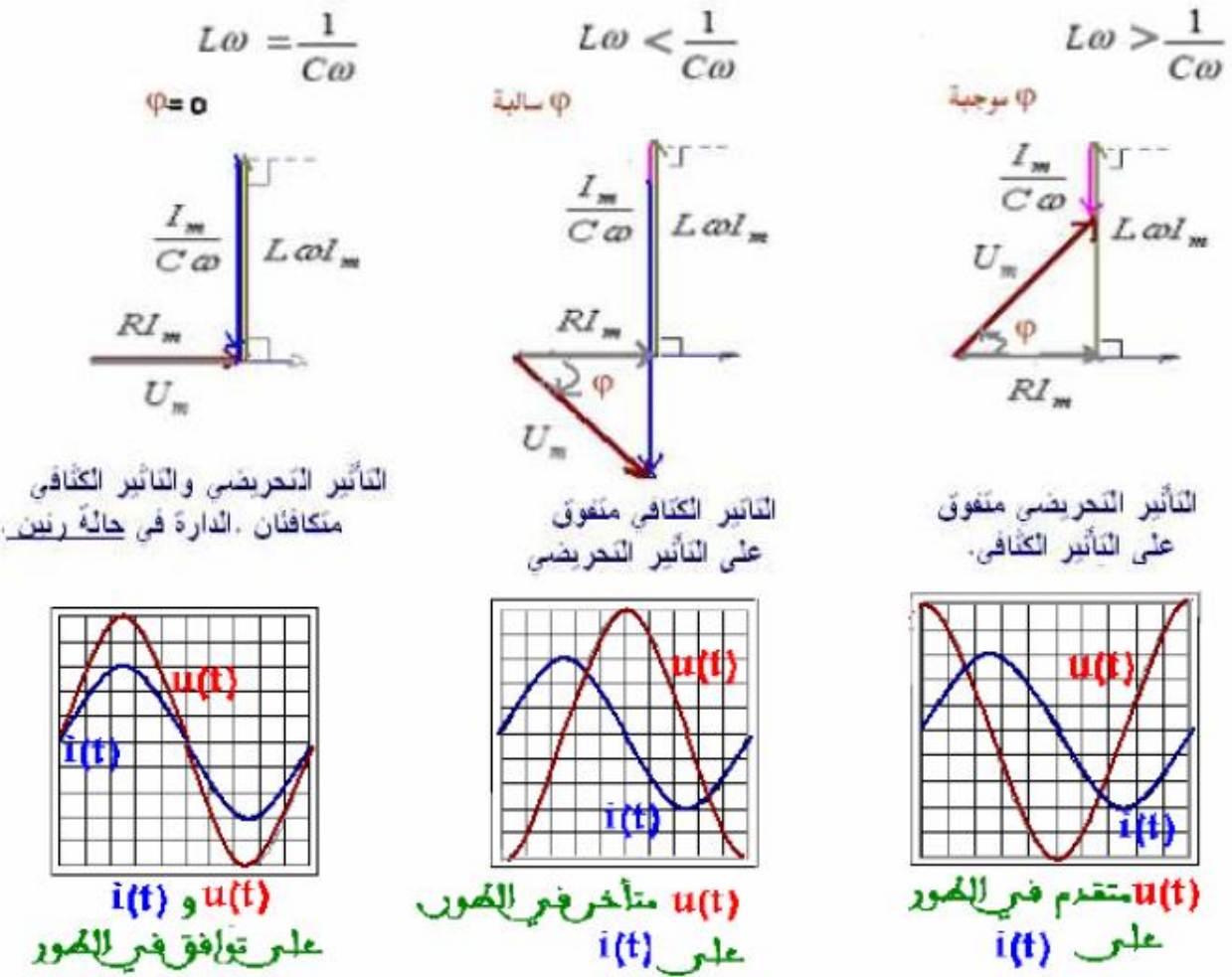
و هي تمثل قيمة الممانعة في دارة RLC.

ولدينا في المثلث ABC القائم الزاوية $\cos j = \frac{AB}{AC}$: $\tan j = \frac{BC}{AB}$:

$$\cos j = \frac{R I_m}{U_m} = \frac{R}{Z} : \quad \tan j = \frac{L\omega - \frac{1}{C\omega}}{R}$$

ومنه ستكون الدارة بين تأثيرين حسب التأثير التحريضي للوشية حسب المعامل $(L\omega)$ أو حسب التأثير

() مخططات التالية تبين هذا التأثير : [1] $(\frac{1}{C\omega})$



(4.2) الحالات التي يكون فيها الدارة حثية أو سعوية

3.1. رنين :

1.3.1. التردد عند الرنين:

عند الرنين تكون I قصوى و هذا عندما تكون Z في اقل قيمة لها أي : $L\omega - \frac{1}{C\omega} = 0$ منه $L.C.\omega^2 = 1$

$$(4.2) \quad \omega = \omega_0 = \frac{1}{\sqrt{L.C}}$$

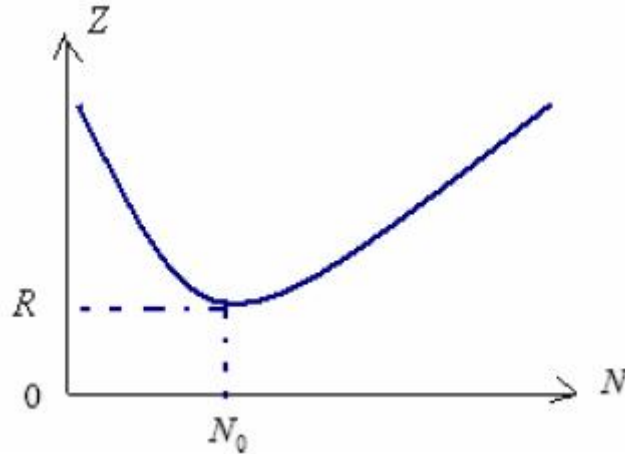
بينما يكون Q عند الرنين [1] : $N = N_0 = \frac{1}{2p.\sqrt{L.C}}$

2.3.1. ممانعة الدارة عند الرنين:

عند الرنين نجد الممانعة تكون مساوية إلى القيمة الحقيقية للم :

$$(5.2) \quad Z = R \Leftarrow L.\omega = \frac{1}{C.\omega}$$

التمثيل البياني لتغير الممانعة بدلالة التغير في قيم التردد تعطى في الشكل المقابل :



(5.2): الرسم البياني لتغير الممانعة مع التردد الزمن

من المنحنى نلاحظ أن الممانعة عند الرنين تأخذ قيمة دنيا تساوي إلى R . [1]

3.3.1 سبة للتيار عند الرنين:

$$tg j = \frac{L\omega - \frac{1}{C\omega}}{R} \quad \text{لدينا :}$$

$$\bullet \text{ وعند الرنين } j = 0 \Leftrightarrow tg j = 0 \Leftrightarrow L\omega - \frac{1}{C\omega} = 0$$

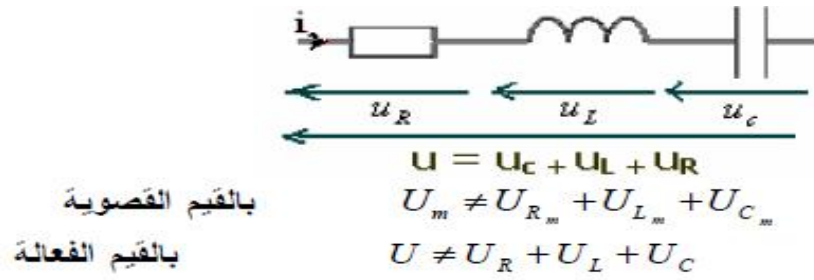
عند الرنين يكون التوتر اللحظي U_{RLC} و الشدة اللحظية للتيار $i(t)$.

4.1 :

$$\bullet \text{ إذا كانت مقاومة الوشيعه غير مهملة فإن ممانعة الدارة تكتب: } Z = \sqrt{(R+r)^2 + (L\omega - \frac{1}{C\omega})^2}$$

$$\bullet \text{ عند الرنين : } I_0 = \frac{U}{R+r} \quad \cos j = \frac{R+r}{Z} \quad tg j = \frac{L\omega - \frac{1}{C\omega}}{R}$$

• التوترات اللحظية هي التي نقوم بجمعها و ليست التوترات الفعالة التي تجمع ;



(6.2) : الرسم لفروق الكمون بين طرفي RLC

- قانون اوم في التيار الكهربائي المتناوب :

a. بالنسبة للقيم اللحظية : $u = Z \cdot i$

b. بالنسبة للقيم الفعالة : $U = Z \cdot I$

c. بالنسبة للقيم القصوى : $U_m = Z \cdot I_m$

نعطى في الجدول التالي ملخص لبعض ثنائيات الأقطاب الكهربائية المستعملة كثيرا في الإلكترونيات : [5]

ثنائي القطب	موصل أومي	مكثف	وشيعة	$L, r=0$
قانون أوم للقيم الفعالة	$U = RI$	$U = \frac{I}{C\omega}$	$U = L\omega I$	$U = \sqrt{R^2 + (L\omega)^2} \cdot I$
الممانعة Z	$Z = R$	$Z = \frac{1}{C\omega}$	$Z = L\omega$	$Z = \sqrt{R^2 + (L\omega)^2}$

(7.2) : الرسم البياني لبعض ثنائيات الإقطاب الكهربائية

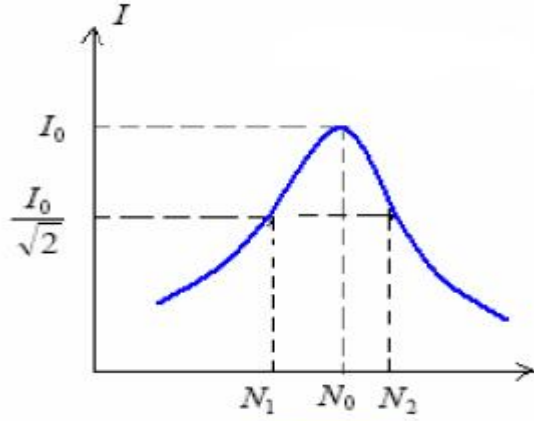
5.1. () :

RLC هي مجال الترددات $[N_1 N_2]$ حيث تكون الشدة الفعالة للتيار عند الرنين I_0

أكبر من أو يساوي إلى $\frac{I_0}{\sqrt{2}}$. [2]

1.5.1.

يرمز لعرض المنطقة الممررة ب: ΔN حيث $\Delta N = N_2 - N_1$: يمثلان الترددان الموافقا N_2 N_1 : $I = \frac{I_0}{\sqrt{2}}$ الشكل التالي يوضح ذلك .



(8.2) : البياني لعرض المنطقة الممررة

$$I_0 = \frac{U}{R} \quad \text{عند الرنين} \quad I = \frac{U}{\sqrt{R^2 + (L\omega - \frac{1}{C\omega})^2}}$$

الآن نقوم بالبحث عن القيمتين ω_1 ω_2 .

$$\frac{U}{R} \cdot \frac{1}{\sqrt{2}} = \frac{U}{\sqrt{R^2 + (L\omega - \frac{1}{C\omega})^2}} : \quad I = \frac{U}{R} \cdot \frac{1}{\sqrt{2}} \Leftrightarrow I_0 = \frac{U}{R} \quad I = \frac{I_0}{\sqrt{2}}$$

$$\frac{1}{2.R^2} = \frac{1}{\sqrt{R^2 + (L\omega - \frac{1}{C\omega})^2}} \Rightarrow 2.R^2 = R^2 + (L\omega - \frac{1}{C\omega})^2 \Rightarrow L\omega - \frac{1}{C\omega} = \pm R$$

$$\begin{cases} L.C.\omega_2^2 - 1 = +R.C.\omega_2 \\ L.C.\omega_1^2 - 1 = -R.C.\omega_1 \end{cases}$$

$$L.C.(\omega_2^2 - \omega_1^2) = R.C.(\omega_2 + \omega_1)$$

$$\Rightarrow L.C.(\omega_2 - \omega_1) = R.C. \Leftrightarrow \Delta\omega = \omega_2 - \omega_1 = \frac{R}{L}$$

$$\Delta\omega = \frac{R}{L}$$

$$[6]. \Delta N = \frac{\Delta\omega}{2\pi} = \frac{R}{2\pi.L} \quad \Delta\omega = 2\pi.\Delta N \quad \omega = 2\pi.N : \quad \text{و منه عرض المنطقة الممررة}$$

2.5.1 :

Q هو حاصل قسمة تردد الرنين و عرض المنطقة الممررة : $Q = \frac{N_0}{\Delta N}$ و هو مقدار بدون وحدة و هو يميز حدة الرنين ، بحيث كلما كان معامل الجودة كبيرا كلما كان الرنين حادا .

لدينا : $w = 2\pi.N$: $Q = \frac{N_0}{\Delta N} = \frac{w_0}{\Delta w}$ $\Delta w = \frac{R}{L}$ $Q = \frac{L.w_0}{R}$ و من خلال علاقة الرنين

$$[1] .w_0 = \frac{1}{\sqrt{LC}} \text{ حيث } L.w_0 = \frac{1}{C.w_0} \Rightarrow Q = \frac{L.w_0}{R} = \frac{1}{R.C.w_0} = \frac{1}{R} \cdot \sqrt{\frac{L}{C}}$$

3.5.1 :

التوتر الفعال بين مربطي المكثف عند الرنين : $U_C = \frac{I_0}{C.w}$

التوتر الفعال بين مربطي الوشيع عند الرنين : $U_L = L.w.I_0$

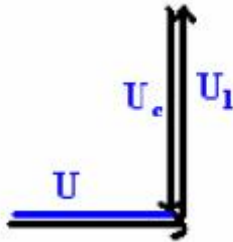
و بما أنه عند الرنين يتكافأ التأثير السعوي و التأثير التحريضي فإن :

$$U = R.I_0 \quad U_C = U_L \Rightarrow L.w_0.I_0 = \frac{I_0}{C.w_0}$$

$$U_C = \frac{I_0}{C.w_0} = \frac{U}{R.C.w_0} = Q.U$$

$$U_L = L.w_0.I_0 = \frac{L.w_0.U}{R} = Q.U$$

$$Q = \frac{U_C}{U} = \frac{Q_L}{U}$$



(9.2) :الرسم البياني للمخطط فرينل لفرق الكمون عند الرنين

عند الرنين يكون التوتر بين مربطي الوشيع Q بين مربطي الدارة U كما نلاحظ أنه كلما كانت المقاومة الدارة صغيرة كلما كان معامل الجودة كبيرا و تكون الدارة في حالة RLC . [3]

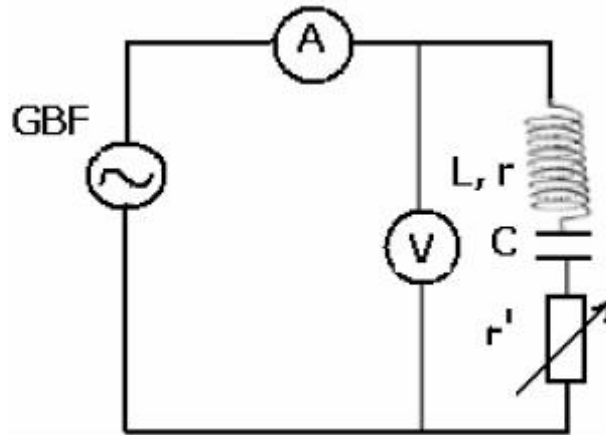
1.2. دراسة تجريبية لظاهرة الرنين الكهربائي :

نحصل على اهتزازات قسرية في دارة كهربائية RLC لما يجبر المولد المنخفض التواتر (GBF) RLC على الاهتزاز بدور مساو لدوره .
()
() عندما يكون التواتر N الذي يفرضه المحرض (GBF) يساوي التواتر No
(RLC) نقول ان الدارة في حالة تجاوب كهربائي [5].

اختيار قيم كل من $L = 1.1H$

ننجز التركيب التجريبي للدارة RLC

$C = 0.9mF$

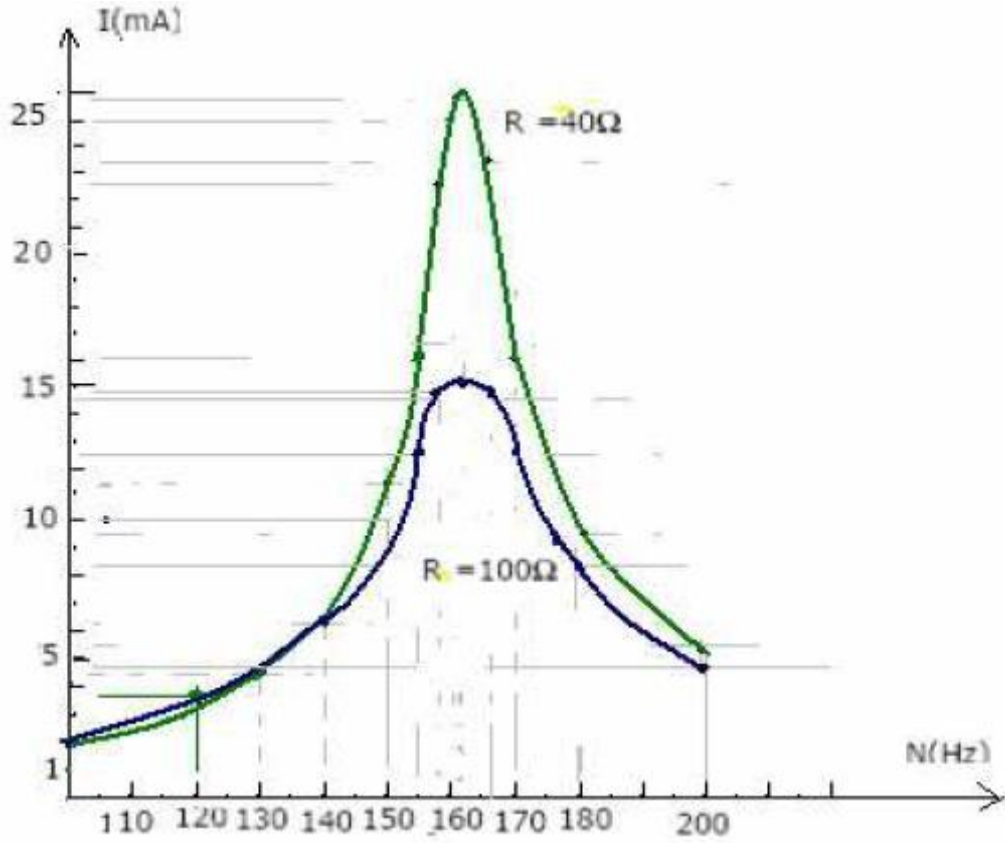


(10.2) : التركيب التجريبي للدارة RLC

نقيس تغيرات الشدة الفعالة للتيار الكهربائي في الدارة بدلالة تغيرات التردد ، ثم نغير قيمة المقاومة الكلية للدارة و نعيد الدراسة التجريبية و منه بعد إجراء التجربة نتحصل :

	N(Hz)	100	120	130	140	150	155	158	160	166	170	180	200
R = 40Ω	I(mA)	2	3,12	4,37	6,25	11,25	16,6	22,5	25	23,12	16	9,37	5,37
R = 100Ω	I(mA)	2	3,75	4,37	6,25	10	12,5	14,5	14,75	14,5	12,5	8,25	4,75

نقوم برسم منحنى تغير شدة التيار بدلالة التغير في التردد نجد المنحنى التالي :



(11.2): منحنى تغير شدة التيار الفعالة بدلالة التردد من اجل مقاومة متغيرة RLC

تبيين التجربة ما يلي:

- تأخذ الشدة الفعالة للتيار عند الرنين في الدارة أعلى قيمة لها.
- كلما كانت مقاومة الدارة صغيرة كلما كان الرنين حاداً.
- التردد عند الرنين لا يتعلق بقيمة مقاومة الدارة.
- عند الرنين تردد المولد يكون مساوياً إلى $N = N_0 = 160\text{Hz}$ و يكون بنفس قيمة التردد الخاص بالمعبر

عليه في العلاقة التالية: $N_0 = \frac{1}{2\pi \cdot \sqrt{LC}}$.

الخاتمة العامة

عند تغذية دائرة كهربائية تحتوي على مقاومة و وشيعة بمولد ذبذبات فإننا نقوم بتعويض الطاقة الضائعة بفعل جول وهذا ما يسمى بالاهتزازات القسرية وبالتالي تهتز الجملة وتصل سعتها قيمة أعظمية عند تردد وحيد يسمى تردد التجاوب وتسمى هذه الظاهرة بالرنين الكهربائي .

ونظرا لأهمية هذه الظاهرة تطرقنا في الفصل الأول الى دراسة عامة حول التيار الكهربائي المتناوب الجيبي حيث تناولنا أهم المقادير الفيزيائية التي يتميز بها التيار المتناوب , بتطبيقات على الدارة الكهربائية RLC في نظامها القس وهذا بهدف الوصول الى ظاهرة الرنين الكهربائي من خلال طريقة تمثيل فرينل .

- [1] كتاب العلوم الفيزيائية للسنة 3 من التعليم الثانوي الجزء الأول الديوان الوطني للمطبوعات المدرسية 2011-2012 .
- [2] أحمد علي عبيد الله فيزياء التيار الكهربائي دار صفا للطباعة والنشر والتوزيع عمان الأردن 2010 .
- [3] مواقع عديدة على شبكة الانترنت .
- [4] . بيسيوني البرادعي "أساسيات الكهرباء والالكترونيات " العالمية الجامعية ين 2006 .
- [5] " الكهرائية والالكترونية " الناشر دار ابن كثير طرابلس ليبيا 2008.
- [6] . الامين " تحليل الكهرباء والالكترونية " التطوير 2004.

توجد عدة أنواع من الاهتزازات الكهربائية منها:

الاهتزازات الحرة والاهتزازات المتخامدة والاهتزازات القسرية.

في هذا البحث تمحور العمل على النوع الأخير ألا وهو الاهتزازات الكهربائية القسرية من خلال دراستنا النظرية بطريقة فريزل ودراستنا التجريبية على ظاهرة الرنين الكهربائي للدائرة RLC في النظام القسري مع استخلاص بعض المقادير المهمة والضرورية في هذه الدراسة . حيث يتم تعويض الضياع الطاقوي بفعل جول وذلك بتغذية الدارة بجهد دوري.

فعندما تغذى الدائرة RLC بتوتر متناوب جيبي يفرض المولد دور اهتزازة على الدارة ويؤثر ذلك على سعة اهتزاز الجملية المجاوبة الى أن تصل الى سعة اهتزازها الى أقصى قيمة (القيمة العظمى) عند تردد وحيد يسمى تردد التجاوب فنقول أن الدارة في حالة رنين كهربائي () .

There are several types of electric vibrations , including: Free vibrations and vibrations Almtkhamdh and forced vibrations .

In this research work focused on the latter type , namely electric vibrations through our study of coercive manner Fresnel theory and experimental study on the phenomenon of resonance electrical RLC circuit in the system with a forced draw some important and necessary ingredients in this study. Where the energy loss is compensated by Gul and the feeding circuit voltage periodically.

When recharging circuit RLC nervously alternating Pocket imposes born role Ahtzazh on the circuit and it affects the amplitude vibration wholesale transponders to be up to the capacity of vibrations to the maximum value (maximum value) when the frequency of a single so-called frequency response , we say that the circuit in the case of ring electrodes (response) .